

# Álgebra Linear

Primeiro semestre

2021-2022

Aula **15**

## Propriedades do determinante

**TEOREMA.**—*Sejam  $A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$  e  $\alpha \in \mathbb{K}$ . Tem-se:*

$$\det(\alpha A) = \alpha^n \det(A)$$

$$\det(AB) = \det(A) \det(B)$$

$$\det(A) = \det(A^T)$$

$$\text{Se } A \text{ é invertível então, } \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

*Não existe nenhuma lei geral para  $\det(A + B)$*

## Propriedades do determinante

**TEOREMA.**—*Seja  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ . São equivalentes:*

- (1)  $\det(A) \neq 0$
- (2) *As linhas de  $A$  são linearmente independentes;*
- (3) *As colunas de  $A$  são linearmente independentes;*
- (4)  $\text{car}(A) = n$ ;
- (5)  *$A$  é invertível;*
- (6) *Os sistemas da forma  $Ax = b$  são todos possíveis e determinados, independentemente de  $b$ .*

## Desenvolvimentos de Laplace para o cálculo de determinantes

Consideremos uma matriz  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$

O *menor*  $(i, j)$  de  $A$ , que se denota  $A^{(i,j)}$  é a matriz que se obtém de  $A$  suprimindo a linha  $i$  e a coluna  $j$  de  $A$ .

**EXEMPLO:**

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$$

$$A^{(2,2)} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 7 & 9 \end{bmatrix}$$

## Desenvolvimentos de Laplace para o cálculo de determinantes

Consideremos uma matriz  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$

O cofactor  $(i, j)$  de  $A$  é

$$\text{cof}_{i,j}(A) = (-1)^{i+j} \det(A^{(i,j)})$$

A matriz dos cofactores de  $A$ , denota-se  $\text{Cof}(A)$  e é:

$$\text{Cof}(A) = [\text{cof}_{i,j}(A)]$$

## Desenvolvimentos de Laplace para o cálculo de determinantes

### AO LONGO DE UMA LINHA

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n A_{i,j} \operatorname{cof}_{i,j}(A) = A_{i,1} \operatorname{cof}_{i,1}(A) + \cdots + A_{i,n} \operatorname{cof}_{i,n}(A)$$

### AO LONGO DE UMA COLUNA

$$\det(A) = \sum_{i=1}^n A_{i,j} \operatorname{cof}_{i,j}(A) = A_{1,j} \operatorname{cof}_{1,j}(A) + \cdots + A_{n,j} \operatorname{cof}_{n,j}(A)$$

## Exemplo 1

Considere as matrizes:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

Calcule os respectivos determinantes recorrendo aos desenvolvimentos de Laplace.

PROBLEMA 5.13.— Verifique que as matrizes  $A$  e  $B$  são invertíveis, onde:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \\ 4 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Calcule:

- (a)  $\det(A^3(2B)^{-1})$ ;
- (b)  $\det(A^T B A)$ ;
- (c)  $\det(A + 2B)$ ;
- (d)  $\det(\text{tr}(B)A)$ .



## Exemplo 2

É possível calcular os seguintes determinantes sem efectuar qualquer conta. Determine-os desta forma, justificando em cada caso a conclusão.

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & 3 & 2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 3 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

PROBLEMA 5.14.— Para  $a \in \mathbb{R}$ , verifique a igualdade seguinte:

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ a & a+1 & 2 & 2 \\ a & a+1 & a+2 & 3 \\ a & a+1 & a+2 & a+3 \end{vmatrix} = a^2$$

PROBLEMA 5.17.— Resolva as equações:

$$(a) \begin{vmatrix} 1 & x & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = 0;$$

$$(b) \begin{vmatrix} x & x & x & x \\ x & 1 & x & x \\ x & x & 1 & x \\ x & x & x & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

## Matriz adjunta

**DEFINIÇÃO.**—A matriz adjunta de  $A$  é a matriz que se denota por  $(\text{Adj } A)$  ou  $\text{Adj}(A)$  e que é a matriz

$$(\text{Adj } A) = (\text{Cof } A)^T$$

*i.e.*, a transposta da matriz dos cofactores.

**TEOREMA.**—Para qualquer matriz  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  tem-se o seguinte:

$$A(\text{Adj } A) = \det(A)\mathbb{I}.$$

## Matriz adjunta

Se a matriz  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  não é singular i.e., se  $|A| \neq 0$  então, da relação:

$$A(\text{Adj } A) = \det(A)\mathbb{1}$$

pode extrair-se uma outra forma de calcular a inversa de  $A$ . Como,  $\det(A) \neq 0$  tem-se:

$$\frac{1}{|A|} A(\text{Adj } A) = A\left(\frac{1}{|A|}(\text{Adj } A)\right) = \mathbb{1}$$

ou seja,

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|}(\text{Adj } A)$$

PROBLEMA 5.18.— Seja

$$(\text{Cof } A) = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

- (a) Use a fórmula  $A(\text{Adj } A) = \det(A)\mathbb{1}$  para calcular  $\det(A)$ .
- (b) Calcule a entrada  $(3, 2)$  da inversa.

## Regra de Cramer

**TEOREMA.**—*Dado um sistema  $Ax = b$  onde  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  é invertível  $x = (x_1, \dots, x_n)$  e  $b = (b_1, \dots, b_n)$  então, as componentes da solução do sistema (que é um sistema possível e determinado) são dadas por:*

$$x_i = \frac{\det(A_b^i)}{\det(A)}$$

onde,

$$A_b^i = \begin{bmatrix} A_{1,1} & \cdots & A_{1,i-1} & b_1 & A_{1,i+1} & \cdots & A_{1,n} \\ A_{2,1} & \cdots & A_{2,i-1} & b_2 & A_{2,i+1} & \cdots & A_{2,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ A_{n,1} & \cdots & A_{n,i-1} & b_n & A_{n,i+1} & \cdots & A_{n,n} \end{bmatrix}$$

## Regra de Cramer (exemplo).

Determine a componente  $x_3$  da solução do sistema:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

$$x_1 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix}}$$

$$x_2 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix}}$$

$$x_3 = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix}}$$